

VEREIN
DEUTSCHER
INGENIEURE

Kompatibilität
von Fahrerlosen Transportsystemen (FTS)
Fahr- und Lenkantrieb
Compatibility of automated
guided vehicle systems (AGVS)
Driving and steering motors

VDI 4451

Blatt 3 / Part 3

Ausg. deutsch/englisch
Issue German/English

Die deutsche Version dieser Richtlinie ist verbindlich.

No guarantee can be given with respect to the English translation. The German version of this Guideline shall be taken as authoritative.

Inhalt	Seite
1 Vorwort und Definition	2
2 Zweck der Richtlinie	2
3 Fahrtrieb.	3
3.1 Aufbau	3
3.2 Allgemeine Systemdaten	3
3.3 Anforderungen	4
4 Lenkantrieb	5
4.1 Aufbau	5
4.2 Anforderungen	5

Contents	Page
1 Foreword and definition	2
2 Purpose of the guideline	2
3 Driving motor.	3
3.1 Structure	3
3.2 General system data	3
3.3 Requirements	4
4 Steering motor	5
4.1 Structure	5
4.2 Requirements	5

VDI-Gesellschaft Fördertechnik Materialfluß Logistik
Ausschuß Fahrerlose Transportsysteme

Frühere Ausgabe: 3/95 Entwurf, deutsch
Former edition: 3/95 draft, in German only

Zu beziehen durch / Available from Beuth Verlag GmbH, 10772 Berlin – Alle Rechte vorbehalten / All rights reserved © Verein Deutscher Ingenieure, Düsseldorf 1998

Lizenzierte Kopie von elektronischem Datenträger

Vervielfältigung – auch für innerbetriebliche Zwecke – nicht gestattet / Reproduction – even for internal use – not permitted